

# หุ่นยนต์ผัดไทย นักศึกษา วิศวกรรม.ลานนา พร้อมสูติ๊กหุ่นยนต์ประกอบอาหารงานเวิลด์ไวด์เด็ค คเอเชีย ซึ่งถวายพระราชทานสมเด็จพระกนิษฐาธิราชเจ้าฯ



ผัดไทย จานใหญ่ กลิ่นหอมชวนชิม รสชาติอร่อยไม่แพ้ใคร  
มองดูหน้าตาอาหารหลายคนคงคิดว่าเป็นร้านเด็ดร้านดังที่ไหนสักแห่ง  
แต่ใครจะรู้ว่านี่ เป็นฝีมือการปรุงอาหารของหุ่นยนต์  
ภายใต้การเขียนคำสั่งการควบคุมการทำงานซึ่งออกแบบโดยนักศึกษา คณะวิศวกรรมศาสตร์ มทร.ลานนา  
ประกอบด้วย นายสหสวรรค์ นิคม นักศึกษา ปวส.ไฟฟ้า นายไพบูรณ์ อินทะชาว นักศึกษาชั้นปีที่ 2  
สาขาวิศวกรรมระบบควบคุมและนายนายคุณานนท์ สิงห์เหาะ นักศึกษาชั้นปีที่ 1 สาขาวิศวกรรมระบบควบคุมฯ  
ที่เตรียมความพร้อมเข้าร่วมการแข่งขัน “การควบคุมหุ่นยนต์และระบบอัตโนมัติด้วยเทคโนโลยี อุตสาหกรรม 4.0  
ครั้งที่ 2” (Thailand Competition on Robotic and Automation Control using Industry 4.0 Technology 2<sup>nd</sup>)  
ซึ่งถวายพระราชทานสมเด็จพระกนิษฐาธิราชเจ้า กรมสมเด็จพระเทพรัตนราชสุดาฯ สยามบรมราชกุมารี  
พร้อมทุนการศึกษาและของรางวัลมูลค่ากว่า 6 แสนบาท ประเภทการแข่งขันหุ่นยนต์ประกอบอาหาร (ผัดไทย)  
(Competition on Pad Thai Cooking Robot) ในงานเวิลด์ไวด์เด็คเอเชีย ระหว่างวันที่ 9 – 11 ตุลาคม 2562 ณ  
ศูนย์นิทรรศการและการประชุมไบเทค บางนา กรุงเทพฯ ซึ่งมีทีมที่เข้าร่วมการแข่งขัน จำนวน 23 ทีม  
ระดับอาชีวศึกษา 19 ทีม และระดับอุดมศึกษา 4 ทีม  
โดยการแข่งขันครั้งนี้ภายใต้การควบคุมทีมของอาจารย์จตุรินทร์ ถิ่นนครและอาจารย์ธรรยุทธ กิตติวรรัตน์  
ซึ่งเปิดโอกาสให้นักศึกษาได้ร่วมในกระบวนการคิดวิเคราะห์และออกแบบการทำงานของหุ่นยนต์และนำความรู้ความ  
สามารถมาประยุกต์ใช้กับการแข่งขัน

เพื่อเป็นการพัฒนาสมรรถนะกำลังคนให้มีความพร้อมสำหรับอุตสาหกรรมหุ่นยนต์อุตสาหกรรมในอนาคตส่งเสริมให้  
เกิดความรู้ ความเข้าใจ การควบคุมระบบอัตโนมัติ หุ่นยนต์เชื่อมในงานอุตสาหกรรม  
ตอบเจตนาผู้ประกอบการภาคอุตสาหกรรมในการนำไปใช้งาน พร้อมสนับสนุนการยกระดับคุณภาพของครู อาจารย์  
และนักเรียน นักศึกษาให้มีความรู้ การใช้งานเครื่องมือ เครื่องจักร  
และหุ่นยนต์ที่ใช้ระบบควบคุมสั่งการด้วยระบบอัตโนมัติ จนเกิดความทักษะความชำนาญสามารถปฏิบัติงานได้จริง  
และเป็นจุดเริ่มต้นแรกในการเสริมความแข็งแกร่งให้กับหุ่นยนต์อุตสาหกรรมให้เป็นไปในทิศทางที่ดีในอนาคต

หมวดหมู่ข่าว : [ข่าวกิจกรรม](#)